

## Configuración objetos de memoria:

### Configuración del temporizador (%TM)

### Configuración del contador (%C)

| Uso | %C  | Símbolo  | Ajustable | Preselección |
|-----|-----|----------|-----------|--------------|
| Sí  | %C0 | CONTADOR | Sí        | 6            |

### Configuración de los registros (%R)

### Configuración del conmutador de tambor cíclico (%DR)

### Configuración de fechador (%SCH)

### Configuración de contadores rápidos (%FC)

### Configuración de los contadores muy rápidos (%VFC)

### Palabras de memoria (%MD)

### Palabras de memoria (%MW)

| Uso | %MW  | Símbolo | Asignado |
|-----|------|---------|----------|
| Sí  | %MW0 | PISOS   | Sí       |
| Sí  | %MW1 | MENOS   | Sí       |
| Sí  | %MW2 | MAS     | Sí       |

### Palabras de memoria (%MF)

### Bits de memoria (%M)

| Uso | %M   | Símbolo     | Asignado |
|-----|------|-------------|----------|
| Sí  | %M0  | UP          | Sí       |
| Sí  | %M1  | DOWN        | Sí       |
| Sí  | %M2  | L3          | Sí       |
| Sí  | %M3  | L4          | Sí       |
| Sí  | %M4  | B1          | Sí       |
| Sí  | %M5  | B2          | Sí       |
| Sí  | %M6  | B3          | Sí       |
| Sí  | %M7  | BA          | Sí       |
| Sí  | %M8  | PISO        | Sí       |
| Sí  | %M9  | PESO        | Sí       |
| Sí  | %M10 | PAC         | Sí       |
| Sí  | %M11 | FS          | Sí       |
| Sí  | %M12 | FI          | Sí       |
| Sí  | %M13 | P1          | Sí       |
| Sí  | %M14 | P2          | Sí       |
| Sí  | %M15 | P3          | Sí       |
| Sí  | %M16 | STOP        | Sí       |
| Sí  | %M17 | M17         | Sí       |
| Sí  | %M18 |             | Sí       |
| Sí  | %M19 |             | Sí       |
| Sí  | %M20 | RESTRICTIVO | Sí       |

### Configuración PID (PID)

### Configuración constante (%KD)

### Configuración constante (%KW)

### Configuración de PLS/PWM (%PLS/%PWM)

### Configuración de los objetos externos Comm

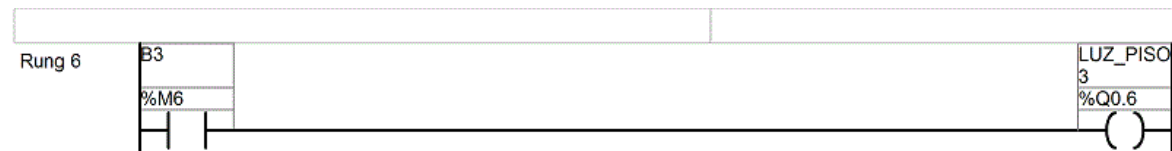
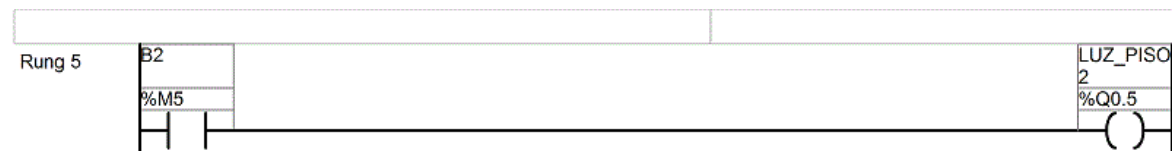
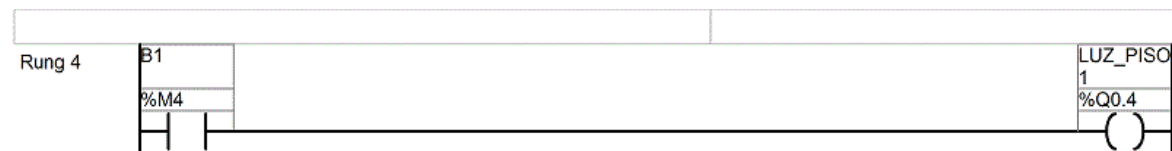
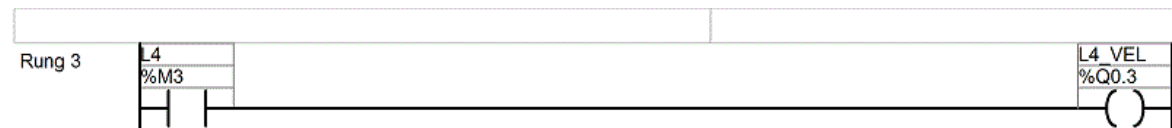
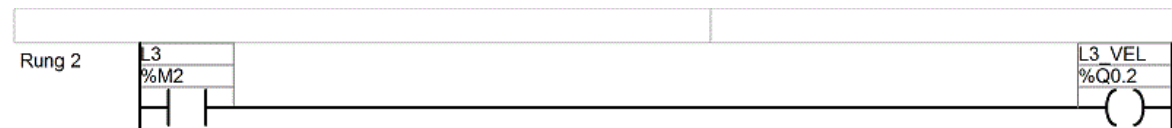
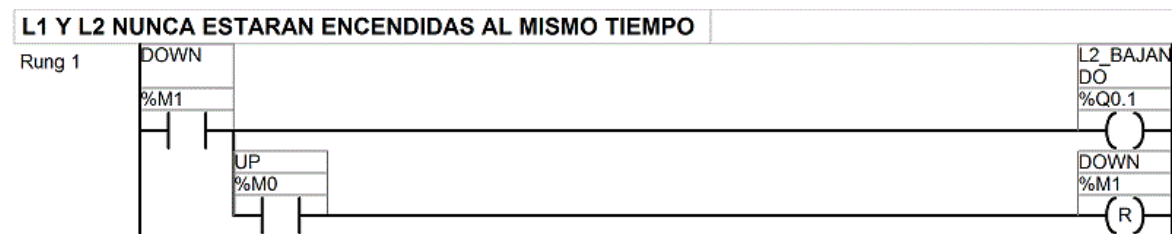
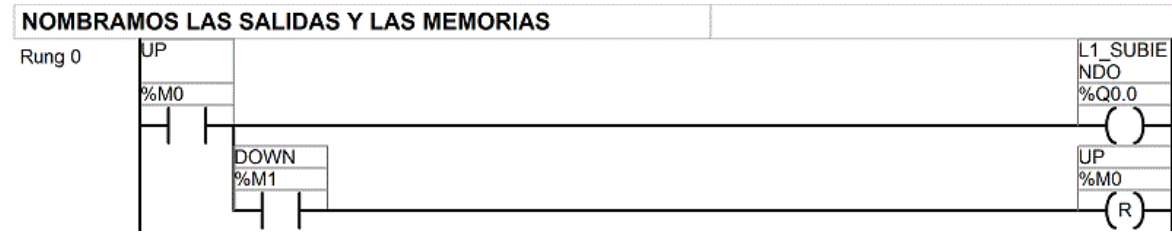
### Configuración de los objetos externos Drive

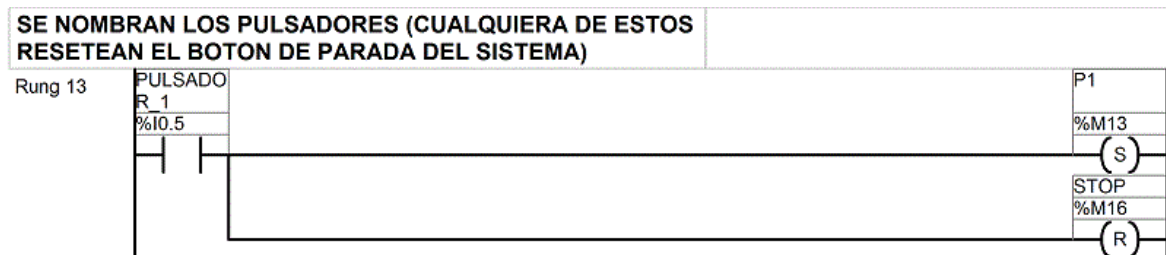
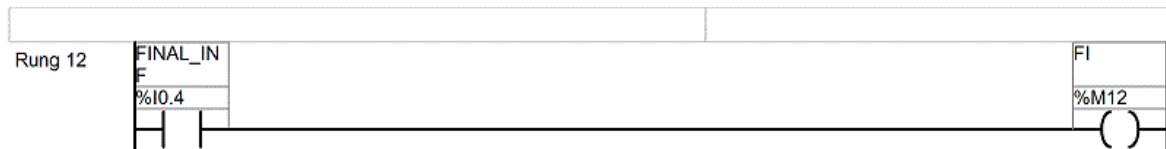
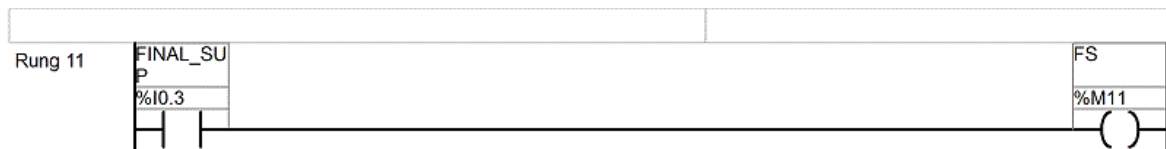
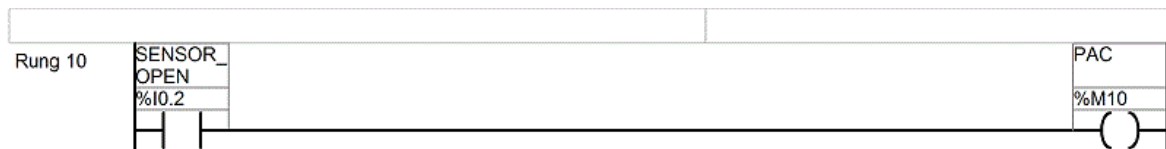
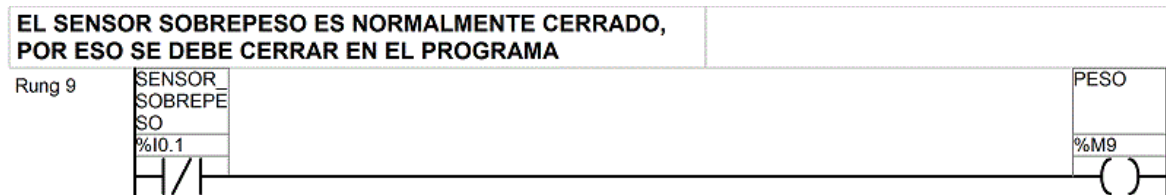
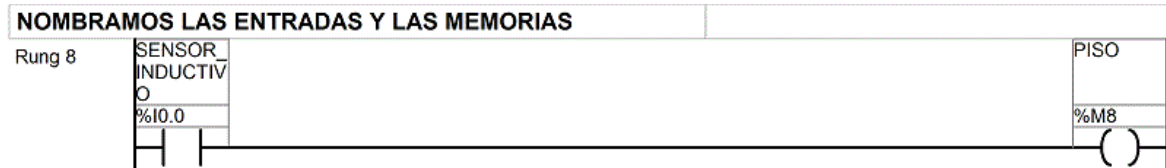
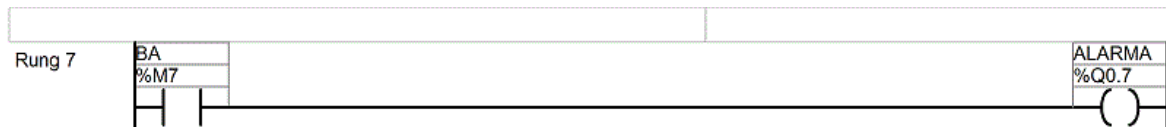
**Configuración de los objetos externos Tesys**

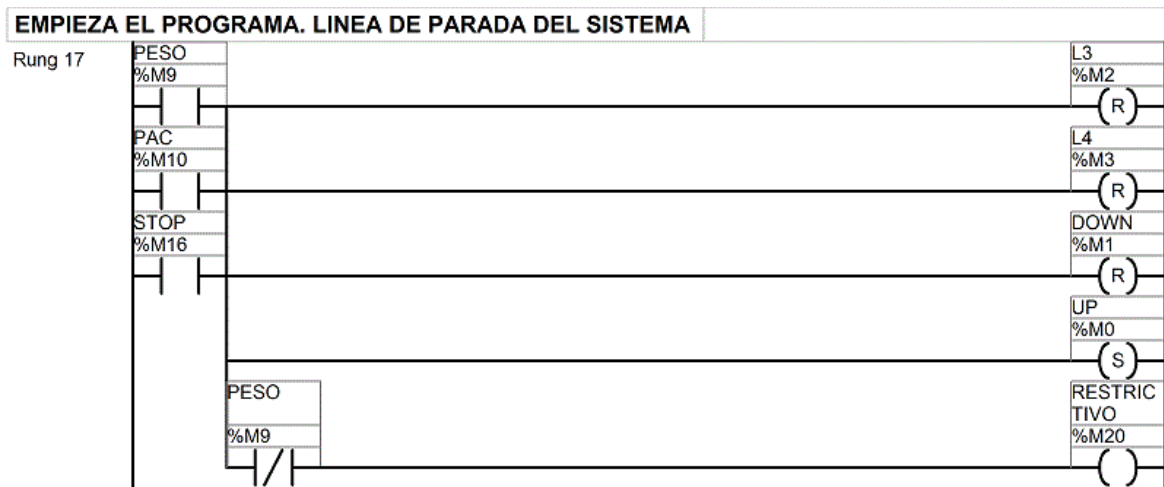
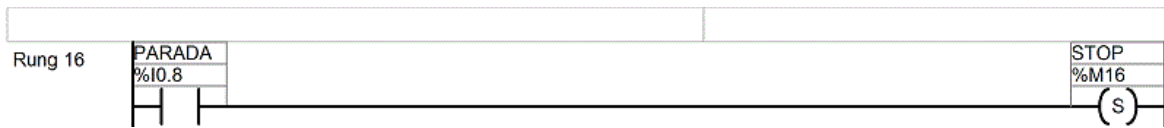
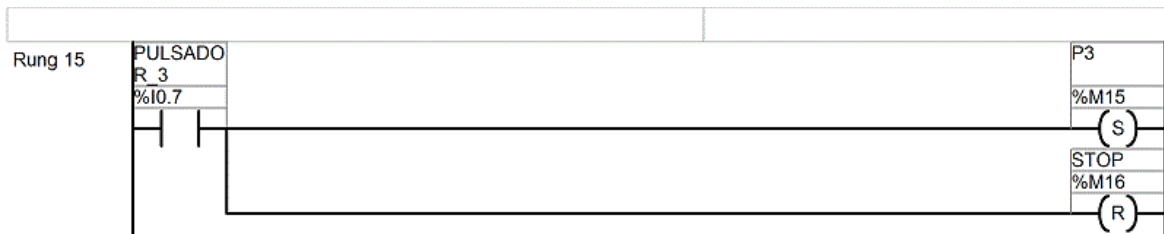
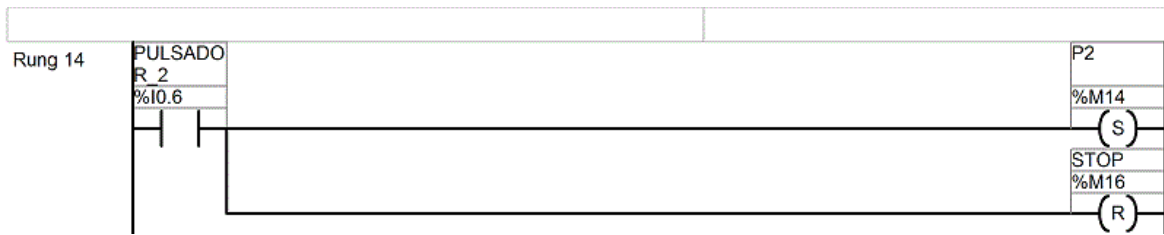
**Configuración de los objetos externos Advantys OTB**

## Programa listas y diagramas

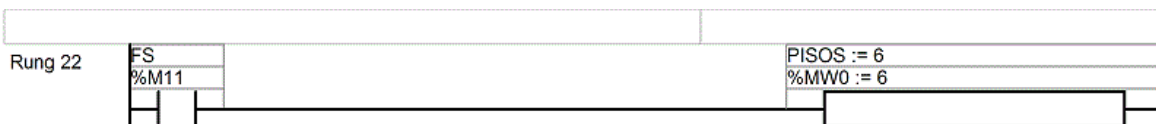
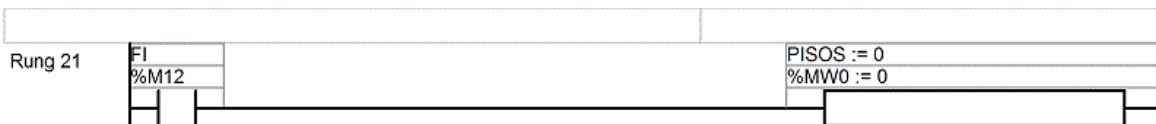
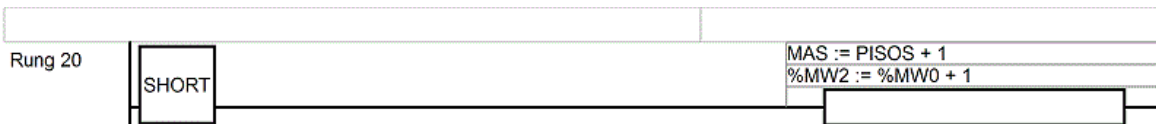
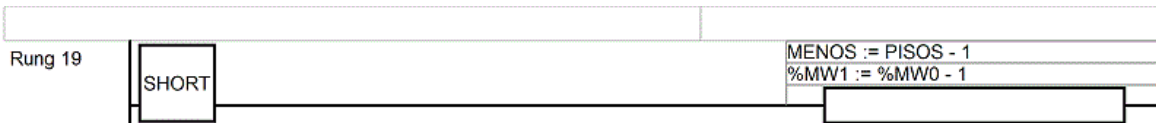
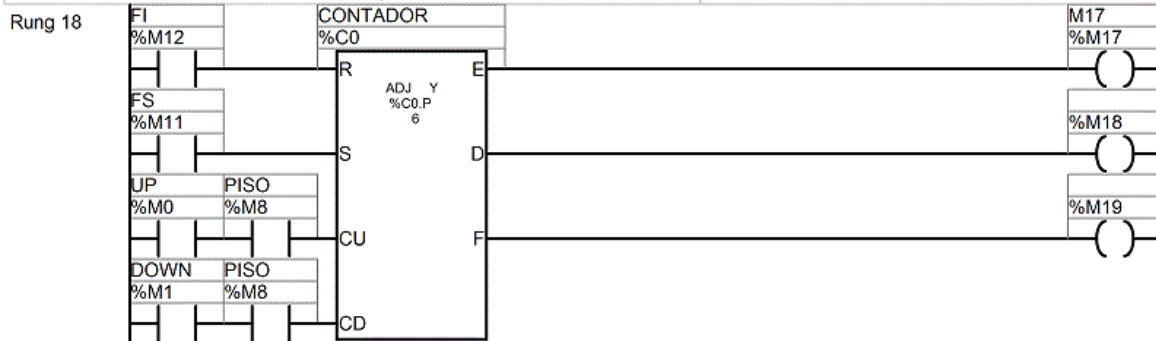
1 LD



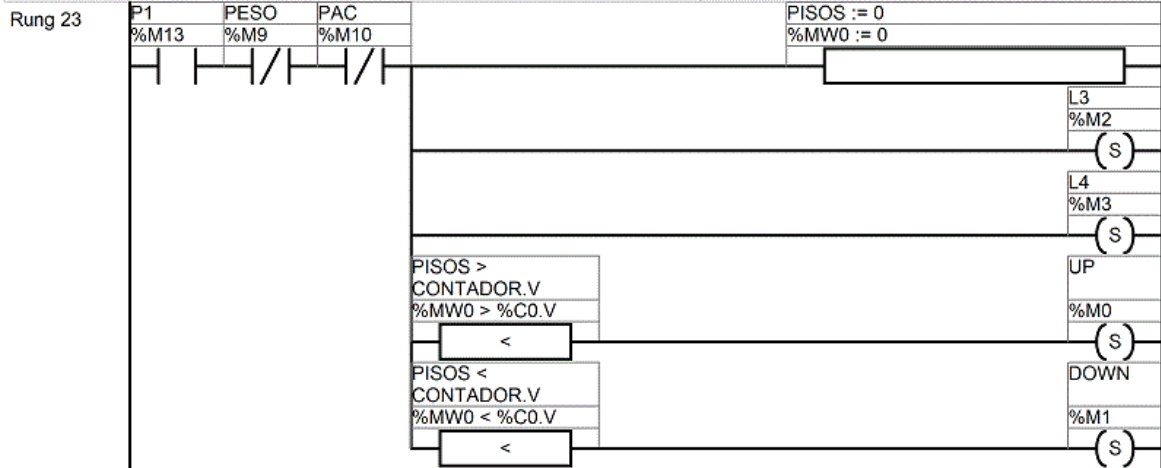




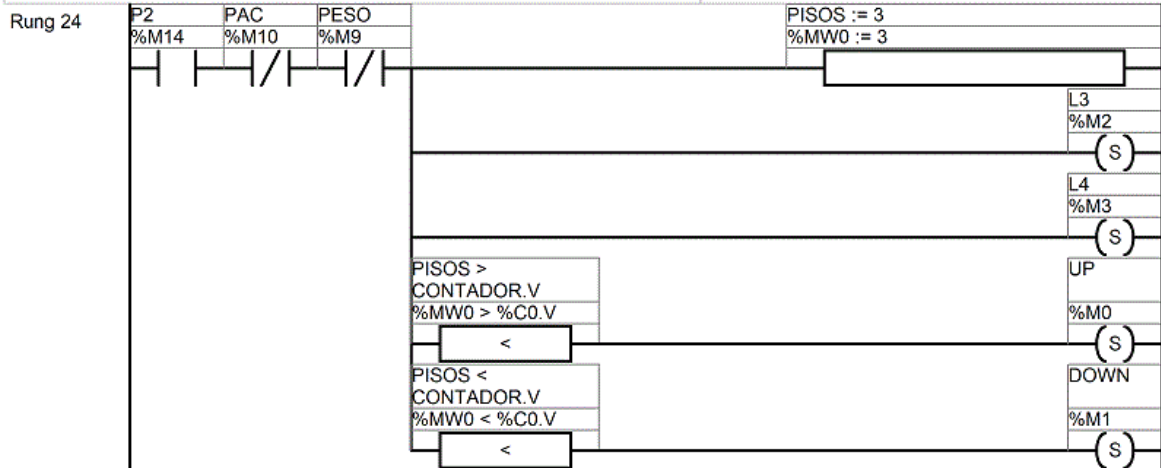
**CONTADOR (SUMA CUANDO LA MARCHA DEL MOTOR ES HACIA ADELANTE, RESTA AL CONTRARIO, SE RESETEA CON EL FINAL DE CARRERA INF)**



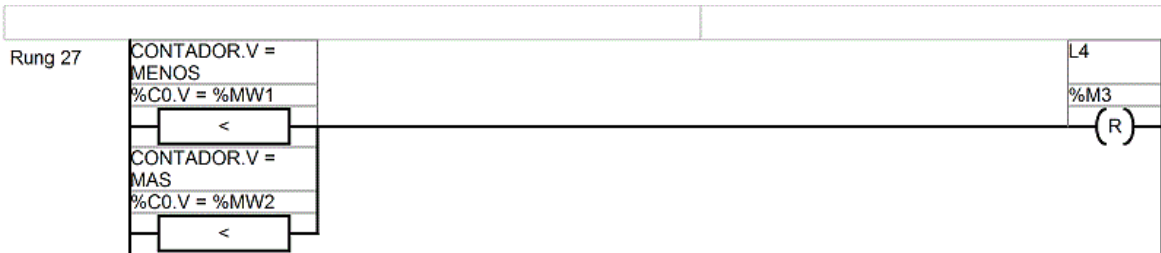
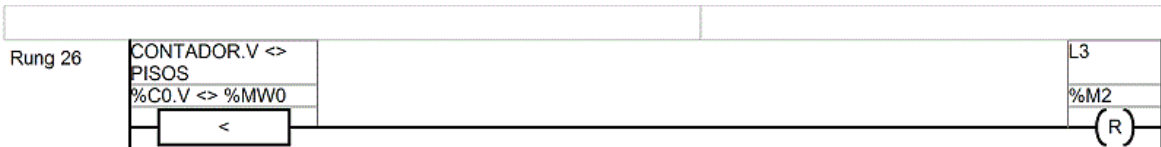
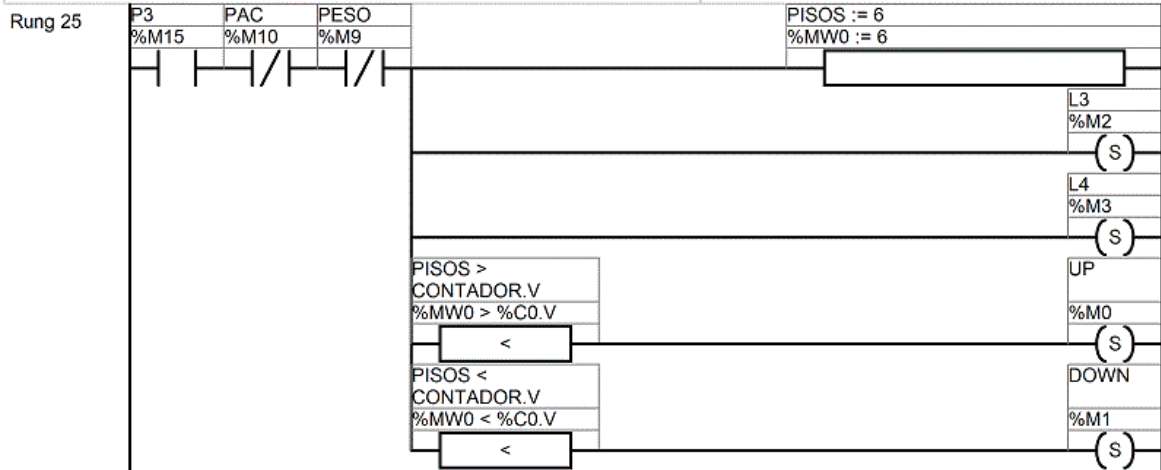
**ESTA ES LA LÓGICA QUE SE APLICA CUANDO SE PULSA EL INTERRUPTOR DEL PISO UNO**



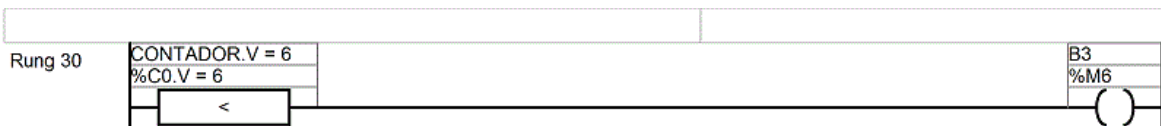
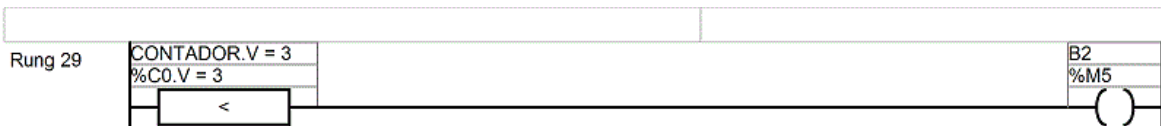
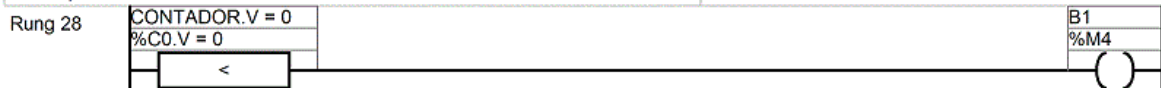
**ESTA ES LA LÓGICA QUE SE APLICA CUANDO SE PULSA EL INTERRUPTOR DEL PISO DOS**



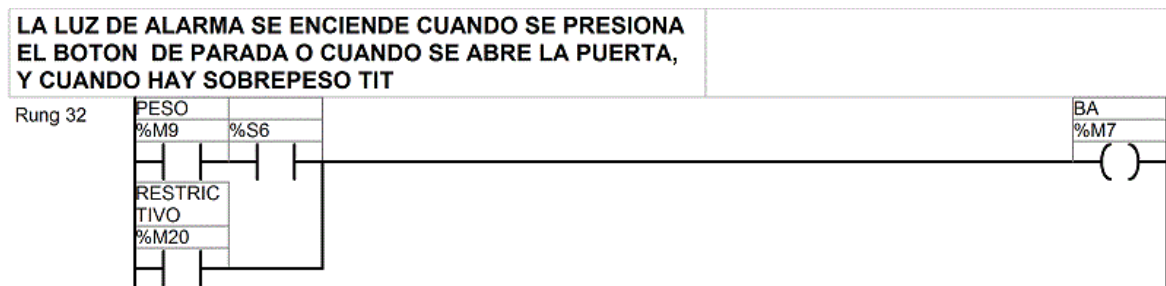
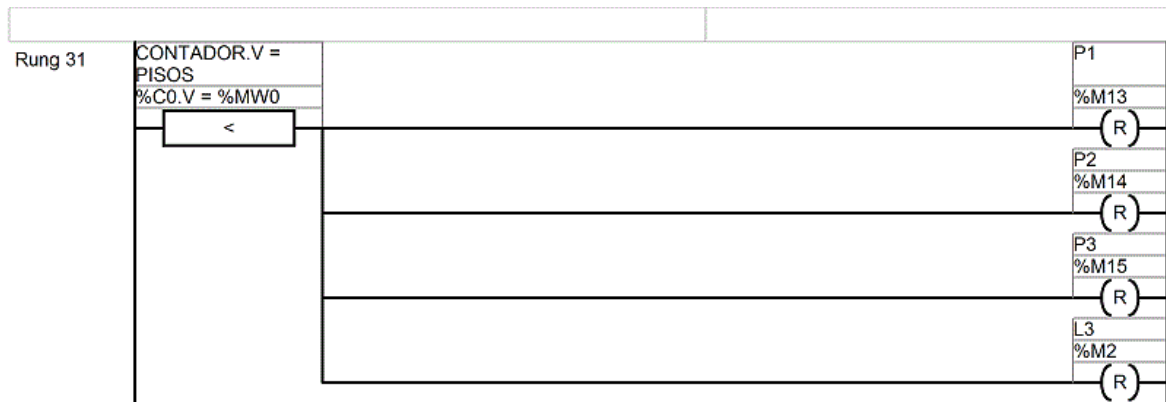
**ESTA ES LA LÓGICA QUE SE APLICA CUANDO SE PULSA EL INTERRUPTOR DEL PISO TRES**



**CUANDO EL CONTADOR ALCANZA EL VALOR DE CADA PISO, SE ENCIENDE LAS LUCES PILOTOS DE LOS MISMOS**







## Símbolos

| En uso | Dirección | Símbolo          | Comentario                |
|--------|-----------|------------------|---------------------------|
| Sí     | %Q.7      | ALARMA           |                           |
| Sí     | %M4       | B1               | Luz piso 1                |
| Sí     | %M5       | B2               | Luz Piso 2                |
| Sí     | %M6       | B3               | Luz piso 3                |
| Sí     | %M7       | BA               | Luz alarma                |
| Sí     | %C0       | CONTADOR         |                           |
| No     | %Mw3      | CONTMAS          |                           |
| No     | %Mw4      | CONTMENOS        |                           |
| Sí     | %M1       | DOWN             | L2 Bajando                |
| Sí     | %M12      | FI               | Final de carrera inferior |
| Sí     | %I0.4     | FINAL_INF        | Normalmente abierto       |
| Sí     | %I0.3     | FINAL_SUP        | Normalmente abierto       |
| Sí     | %M11      | FS               | Final de carrera superior |
| Sí     | %Q0.0     | L1_SUBIENDO      |                           |
| Sí     | %Q0.1     | L2_BAJANDO       |                           |
| Sí     | %M2       | L3               |                           |
| Sí     | %Q0.2     | L3_VEL           |                           |
| Sí     | %M3       | L4               |                           |
| Sí     | %Q0.3     | L4_VEL           |                           |
| Sí     | %Q0.4     | LUZ_PISO1        |                           |
| Sí     | %Q0.5     | LUZ_PISO2        |                           |
| Sí     | %Q0.6     | LUZ_PISO3        |                           |
| Sí     | %M17      | M17              | desborde regresivo        |
| Sí     | %Mw2      | MAS              |                           |
| Sí     | %Mw1      | MENOS            |                           |
| Sí     | %M13      | P1               | Pulsador piso 1           |
| Sí     | %M14      | P2               | Pulsador piso 2           |
| Sí     | %M15      | P3               | Pulsador piso 3           |
| Sí     | %M10      | PAC              | Puerta abierta/cerrada    |
| Sí     | %I0.8     | PARADA           | Normalmente abierto       |
| Sí     | %M9       | PESO             | Sobrepeso                 |
| Sí     | %M8       | PISO             | Sensor inductivo          |
| Sí     | %Mw0      | PISOS            |                           |
| Sí     | %I0.5     | PULSADOR_1       | Normalmente abierto       |
| Sí     | %I0.6     | PULSADOR_2       | Normalmente abierto       |
| Sí     | %I0.7     | PULSADOR_3       | Normalmente abierto       |
| No     | %I0.9     | PULSADOR_UP      | Normalmente abierto       |
| No     | %Q0       | Q0               |                           |
| Sí     | %M20      | RESTRICTIVO      |                           |
| Sí     | %I0.0     | SENSOR_INDUCTIVO |                           |
| Sí     | %I0.2     | SENSOR_OPEN      | Normalmente cerrado       |
| Sí     | %I0.1     | SENSOR_SOBREPESO | Normalmente cerrado       |
| Sí     | %M16      | STOP             | pulsador parada           |
| Sí     | %M0       | UP               | L1 subiendo               |